

图 309

3.4.5.6 CART 决策树



Ⅲ CART分类树

描述: CART(Classification And Regression Tree)算法是一种决策树分类方法。它采用一种二分递归分割的技术,分割方法采用基于最小距离的基尼指数估计函数,将当前的样本集分为两个子样本集,使得生成的的每个非叶子节点都有两个分支。因此,CART 算法生成的决策树是结构简洁的二叉树。

字段属性

特征列:通过勾选的方式选择特征所在列。

标签列: 选择分类标签所在的列, 请选择字符型数据。

参数设置

切分时的评价准则:包括 Gini 系数、熵,默认 Gini 系数。

切分原则:包括选择最优的切分、随机切分,默认选择最优的切分。

输出

表结果: CART 决策树算法分类结果。

报告: Confusion Matrix、Receiver Operating Characteristic(ROC)、Precision-Recall

示例

下列对某数据进行 CART 决策树算法分类:

- 选择特征数列,标签列。如图 310 所示。
- 保留默认参数,切分时的评价准则为 Gini 系数,切分原则为最优的切分,如图 311 所示。
- CART 决策树运行成功后,可选择查看结果,如图 312 所示。
- CART 决策树运行成功后,可选择查看报告,如图 313 所示。
- 模型评估配置如图 314 所示。
- 模型评估运行成功后,选择查看数据,如图 315 所示。
- 模型评估运行成功后,选择查看报告,如图 316 所示。
- 模型预测配置如图 317 所示。
- 模型预测运行成功后,选择查看数据,如图 318 所示。



图 310



图 311

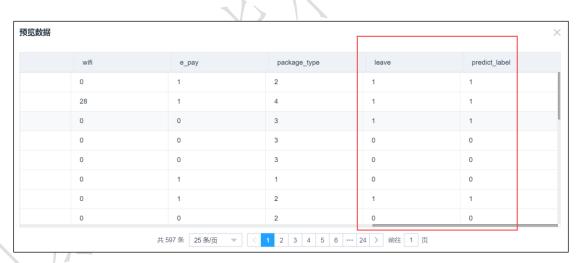


图 312

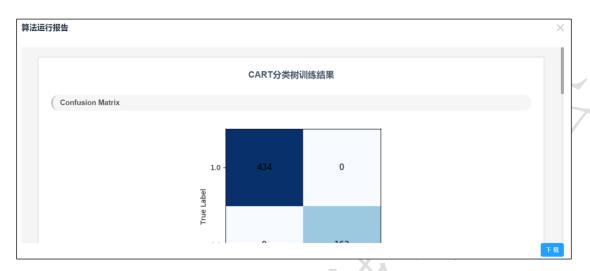


图 313



图 314



图 315

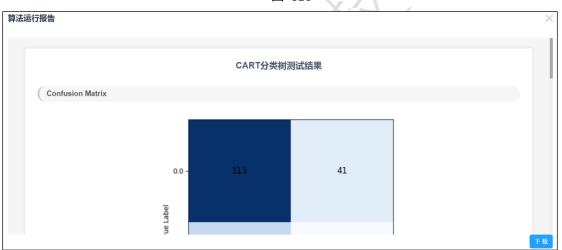


图 316



图 317

顶览数据					
nths	capital_cost	free	wifi	package_type	predict_label
	5	0	0	1	0
	7	22	0	3	0
	9	0	0	1	0
	16	46	61	4	0
	4	0	0	1	0
	5	0	0	2	0
	16	30	0	3	0
	7	0	38	4	0

图 318

3.4.5.7 BP 神经网络

图标:

BP神经网络

描述: BP(back propagation)神经网络是一种按照误差逆向传播算法训练的多层前馈神经网络。

字段属性

特征列:必选。通过勾选的方式选择特征所在列。

标签列:必选。选择分类标签所在的列,仅支持字符型数据。